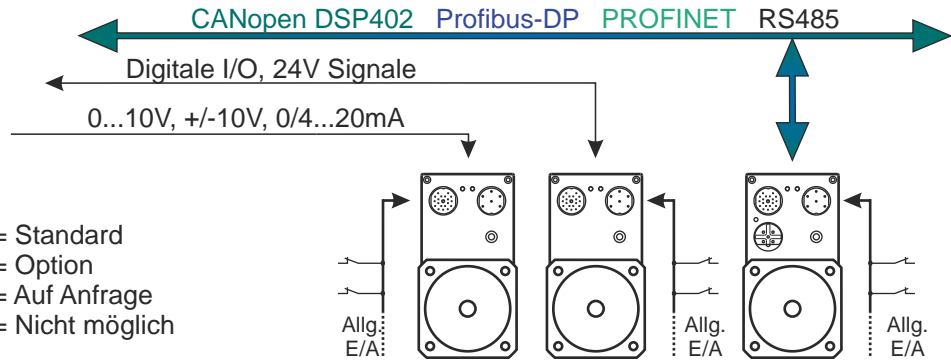




# esiMot Features



| Ausstattung | esiMot-Type                                   | Ohne Feldbus                           |                                         | Mit Feldbus                               |
|-------------|-----------------------------------------------|----------------------------------------|-----------------------------------------|-------------------------------------------|
|             |                                               | esiMot x/x.1xx.xx<br>Verstärkerbetrieb | esiMot x/x.2xx.xx<br>Positionierbetrieb | esiMot x/x.3-7xx.xx<br>Alle Betriebsarten |
|             | Integrierter Servoverstärker                  | ✓                                      | ✓                                       | ✓                                         |
|             | Integrierte Positionierlogik (Lageregler)     | -                                      | ✓                                       | ✓                                         |
|             | Digitaler 4Q - Drehzahl- und Drehmomentregler | ✓                                      | ✓                                       | ✓                                         |
|             | Messsystem                                    |                                        |                                         |                                           |
|             | - Inkrementalgeber* (Standard bei esiMot7)    | □                                      | □                                       | □                                         |
|             | - Absolutgeber Multi-Turn                     | □                                      | □                                       | □                                         |
|             | Feldbus RS485, CANopen, Profibus-DP, Profinet | -                                      | -                                       | □                                         |
|             | Analoge Sollwertvorgabe                       | ✓                                      | -                                       | ◇                                         |
|             | Digitale Eingänge                             | 4                                      | 8                                       | 4 / ◇6                                    |
|             | Digitale Ausgänge                             | 1                                      | 2                                       | 2 / ◇4                                    |
|             | Encoderausgang A/B/0 24V                      | ✓                                      | -                                       | ◇                                         |
|             | Integrierte Ballastschaltung und -widerstand  | ✓                                      | ✓                                       | ✓                                         |
|             | Anschluß für externen Ballastwiderstand       | ✓                                      | ✓                                       | ✓                                         |
|             | Verpolschutz                                  | ✓                                      | ✓                                       | ✓                                         |
|             | Haltebremse                                   | □                                      | □                                       | □                                         |
|             | RS232 Programmierschnittstelle (19,2kBaud)    | ✓                                      | ✓                                       | ✓                                         |

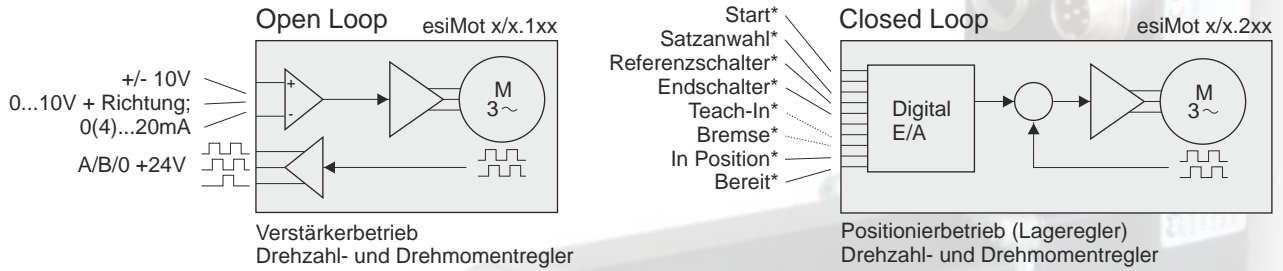
| Funktionen und Programmierung | Programmierung/Parametrierung                        |                            |    |    |
|-------------------------------|------------------------------------------------------|----------------------------|----|----|
|                               |                                                      | - über RS232 Schnittstelle | ✓  | ✓  |
|                               | - über Feldbus RS485, CANopen, Profibus-DP, Profinet | -                          | -  | ✓  |
|                               | - Positions-Teach-In                                 | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | Referenzfahrtmanagement                              | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | Endschalter (Hard- und Software)                     | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | Automatisches Bremsmanagement                        | □                          | □  | □  |
|                               | Frei programmierbare Fahrdatensätze                  | -                          | 15 | 15 |
|                               | - Geschwindigkeit                                    | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | - Beschleunigung/Bremsrampe (getrennt einstellbar)   | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | - Verweilzeit                                        | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | - Ausgänge setzen (M-Funktionen)                     | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | - Fliegender Satzwechsel/Geschwindigkeitswechsel     | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | Regelarten                                           |                            |    |    |
|                               | - Elektrische Welle / Elektrisches Getriebe          | -                          | ✓  | ✓  |
|                               | - Drehzahl, Drehmoment (PI-Regelung)                 | ✓                          | ✓  | ✓  |
|                               | - Absolute, Relative, Modulo Position (P-Regelung)   | -                          | ✓  | ✓  |

| Überwachung | Status LEDs                         |   |   |   |
|-------------|-------------------------------------|---|---|---|
|             |                                     |   | 2 | 2 |
|             | Meldungen z.B. für:                 |   |   |   |
|             | - Motortemperatur (I²t)             | ✓ | ✓ | ✓ |
|             | - Motortemperatur PTC (bei esiMot7) | ✓ | ✓ | ✓ |
|             | - Endstufentemperatur               | ✓ | ✓ | ✓ |
|             | - Ballastleistung intern            | ✓ | ✓ | ✓ |
|             | - Überspannung/Unterspannung        | ✓ | ✓ | ✓ |
|             | - Betriebsstundenzähler             | ✓ | ✓ | ✓ |
|             | Elektronisches Typenschild          | ✓ | ✓ | ✓ |

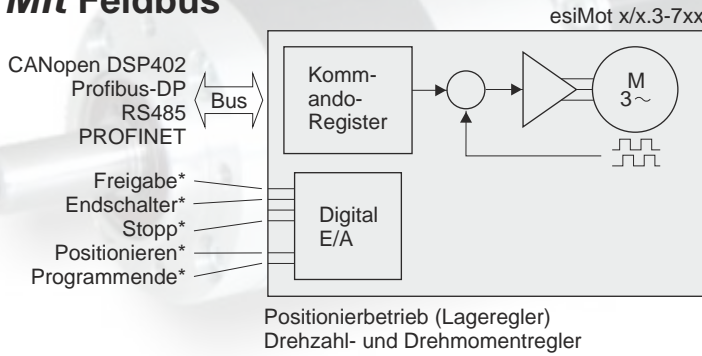
| Zubehör | Programmier und Parametrier PC-Software Servo-Link |                       |   |   |   |
|---------|----------------------------------------------------|-----------------------|---|---|---|
|         |                                                    |                       | □ | □ | □ |
|         |                                                    | Konfektionierte Kabel | □ | □ | □ |
|         |                                                    | Angebaute Getriebe    | □ | □ | □ |
|         | RS232-Adapter                                      | □                     | □ | □ |   |

\* Auflösung siehe Motordaten

# Ohne Feldbus



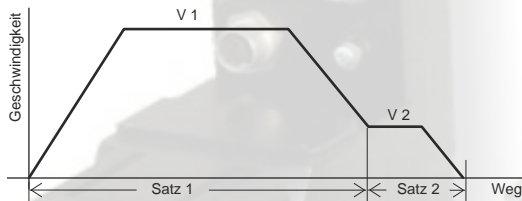
# Mit Feldbus



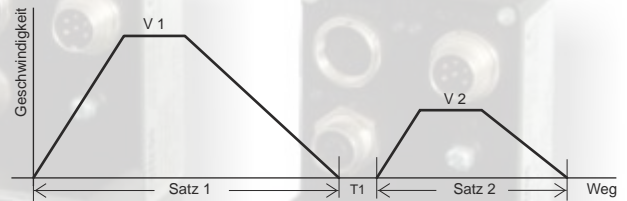
\*) Beispielhafte Beschaltung; weitere E/A-Funktionen können parametrierbar sein.

# Beispiel-Fahrprofile:

Fliegender Satzwechsel

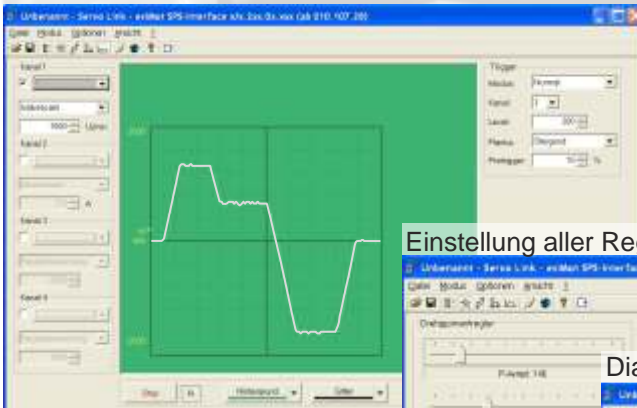


Satzwechsel mit Zwischenstopp

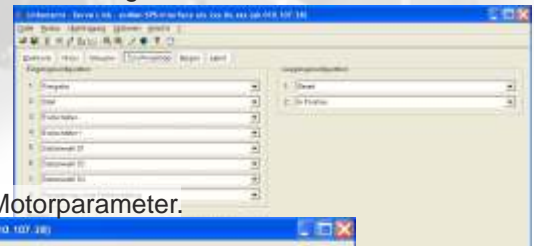


# PC-Software:

Oszilloskop



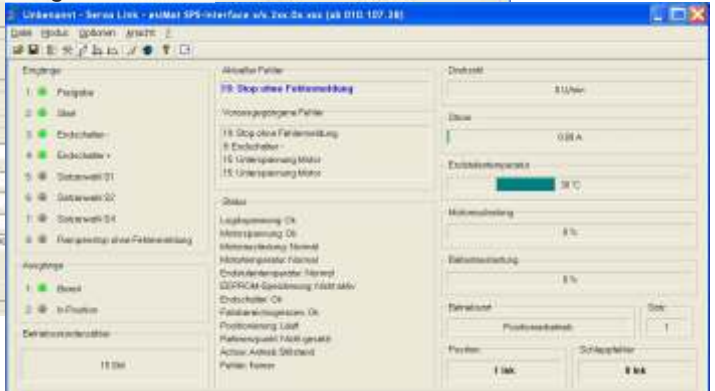
E/A-Konfiguration



Einstellung aller Regel- und Motorparameter.



Diagnosemodus:



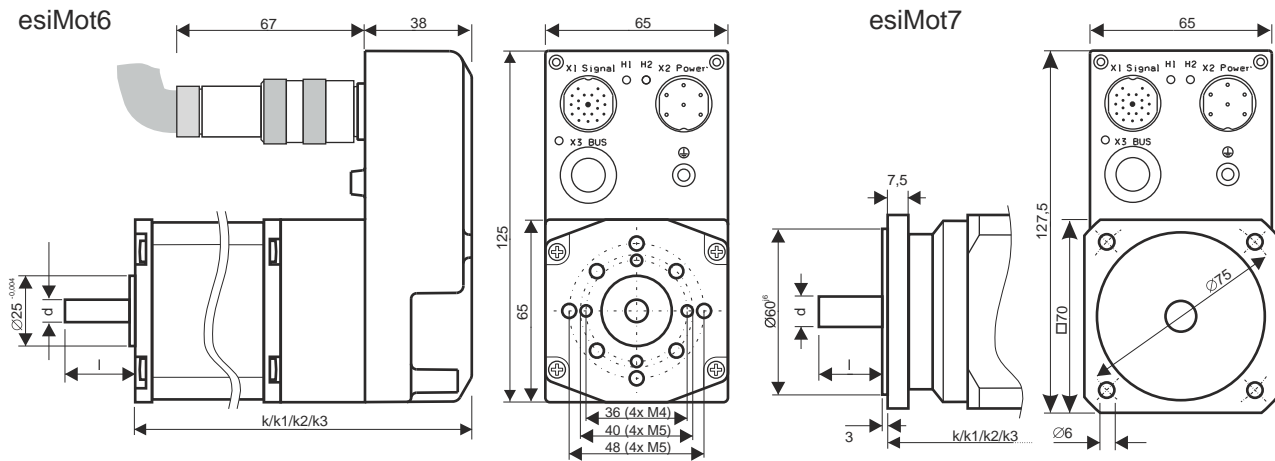
Weitere Möglichkeiten:

- Projektverwaltung
- Passwortschutz
- Benutzereinstellungen
- Sprachauswahl Deutsch/Englisch

## Technische Daten:

|                                            | 24V   |       | 48V   |       |      | 60V  |      |
|--------------------------------------------|-------|-------|-------|-------|------|------|------|
|                                            | 6/1   | 6/2   | 6/5   | 7/1   | 7/2  | 7/1  | 7/2  |
| esiMot Baugröße                            | 6/1   | 6/2   | 6/5   | 7/1   | 7/2  | 7/1  | 7/2  |
| Motorleistung (S3) [W]                     | 120   | 180   | 260   | 500   | 400  | 600  | 480  |
| Nennleistung [W]                           | 70    | 110   | 200   | 340   | 300  | 430  | 380  |
| Nennmoment [Nm]                            | 0,22  | 0,35  | 0,65  | 1,1   | 1,8  | 1,1  | 1,8  |
| Impulsmoment [Nm]                          | 0,50  | 0,70  | 1,2   | 1,6   | 2,3  | 1,6  | 2,3  |
| Nenn Drehzahl [min <sup>-1</sup> ]         | 3000  | 3000  | 3000  | 3000  | 1600 | 3750 | 2000 |
| Massenträgheit rotativ [gcm <sup>2</sup> ] | 71,6  | 128   | 172   | 530   | 530  | 530  | 530  |
| Motor-Versorgung [VDC]                     | 24    | 24    | 48    | 48    | 48   | 60   | 60   |
| Nennstrom [A]                              | 4,0   | 5,6   | 3,5   | 9,0   | 8,0  | 9,0  | 8,0  |
| Spitzenstrom [A]                           | 12    | 12    | 12    | 12    | 12   | 12   | 12   |
| Logikversorgung (0,3A) [VDC]               | 24    | 24    | 24    | 24    | 24   | 24   | 24   |
| Auflösung ohne Inkr.-Geber [lpr]           | 30    | 30    | 30    | -     | -    | -    | -    |
| mit eingebautem Inkr.-Geber [lpr]          | 2048  | 2048  | 2048  | 4096  | 4096 | 4096 | 4096 |
| mit eingebautem Absolutgeber [lpr]         | 4096  | 4096  | 4096  | 4096  | 4096 | 4096 | 4096 |
| Schutzart (Anbauspezifisch)                | IP 64 | IP 64 | IP 64 | IP 64 | IP64 | IP64 | IP64 |
| Gewicht ca. [kg]                           | 1,37  | 1,8   | 2,3   | 2,3   | 2,3  | 2,3  | 2,3  |

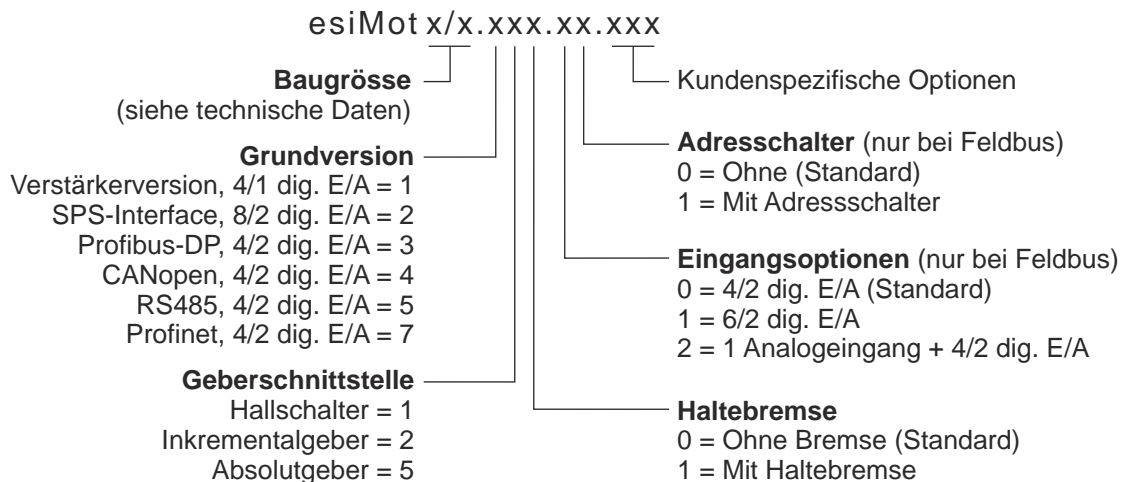
## Abmessungen:



| esiMot | d  | l  | k   | k1  | k2  | k3          |
|--------|----|----|-----|-----|-----|-------------|
| 6/1    | 5  | 20 | 148 | 188 | 188 | auf Anfrage |
| 6/2    | 5  | 20 | 173 | 213 | 213 | auf Anfrage |
| 6/5    | 8  | 25 | 198 | 238 | 238 | auf Anfrage |
| 7/x    | 11 | 20 | 186 | 236 | 199 | 249         |

k = Hallsensoren / Inkrementalgeber  
 k1 = Hs/Inkrementalgeber + Bremse  
 k2 = Absolutgeber  
 k3 = Absolutgeber + Bremse

## Bestellschlüssel:



Sämtliche Angaben in diesem Prospekt haben informativen Charakter ohne Zusicherung von Eigenschaften. Änderungen ohne Ankündigung vorbehalten.